



# Świat obrazów cyfrowych

Filtracja obrazów z wykorzystaniem filtrów nieliniowych;  
operacja interpolacji

**Mariusz Kaczmarek**

Wydział Elektroniki, Telekomunikacji i Informatyki  
Katedra Inżynierii Biomedycznej

# Świat obrazów cyfrowych

Jacek Rumiński



Mariusz Kaczmarek



Katedra Inżynierii Biomedycznej,  
Wydział Elektroniki, Telekomunikacji i Informatyki  
Politechnika Gdańska

## Filtracja obrazów z wykorzystaniem filtrów nieliniowych; operacja interpolacji

### Plan prezentacji

1. Filtracja nieliniowa medianowa
2. Filtracja filtrami min/max
3. Interpolacja wartości nowych pikseli w obrazie

## Filtracja dolnoprzepustowa

inaczej mówimy filtry rozmywające

1	1	1
1	1	1
1	1	1

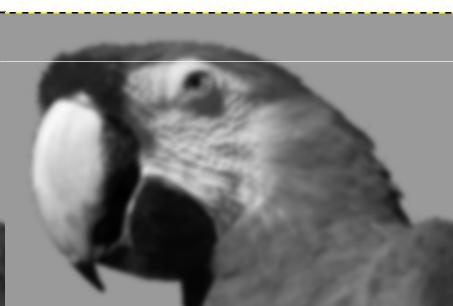
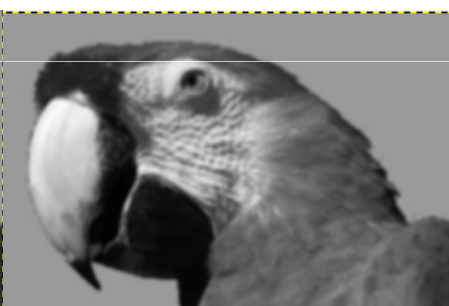
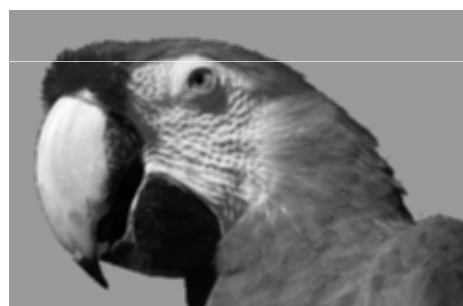
Filtr uśredniający

1	2	1
2	4	2
1	2	1

Filtr Gaussa

1	1	1	1	1
1	2	4	2	1
1	4	8	4	1
1	2	4	2	1
1	1	1	1	1

Filtr Gaussa



## Filtracja górnoprzepustowa

- przykładowe maski filtrów górnoprzepustowych

0	-1	0
-1	5	-1
0	-1	0

Filtr górnoprzepustowy

-1	-1	-1
-1	8	-1
-1	-1	-1

Filtr górnoprzepustowy prostokątny

-1	-2	-1
-2	12	-2
-1	-2	-1

Filtr Gaussa

-1	-1	-1	-1	-1
-1	-1	-1	-1	-1
-1	-1	24	-1	-1
-1	-1	-1	-1	-1
-1	-1	-1	-1	-1

Filtr Gaussa



Suma wag jest równa 0. W szczególnym przypadku suma wag może być równa jeden.

## Filtry nieliniowe

Obraz wynikowy tworzony jest na podstawie ograniczonej liczby punktów obrazu źródłowego.

Punkty obrazu wynikowego są nieliniową funkcją punktów obrazu źródłowego (ewentualnie również elementów masek).

## Filtracja medianowa

Mediana dzieli zbiór na dwie równoliczne części.

Ma wartość większą (bądź równą) od połowy jego elementów oraz ma wartość mniejszą (bądź równą) od połowy jego elementów.

{ 2; 4; 7; 9; 9; 10; 11; 11; 11 }

{ 23; 31; 65; 120; 230 }

## Filtracja medianowa

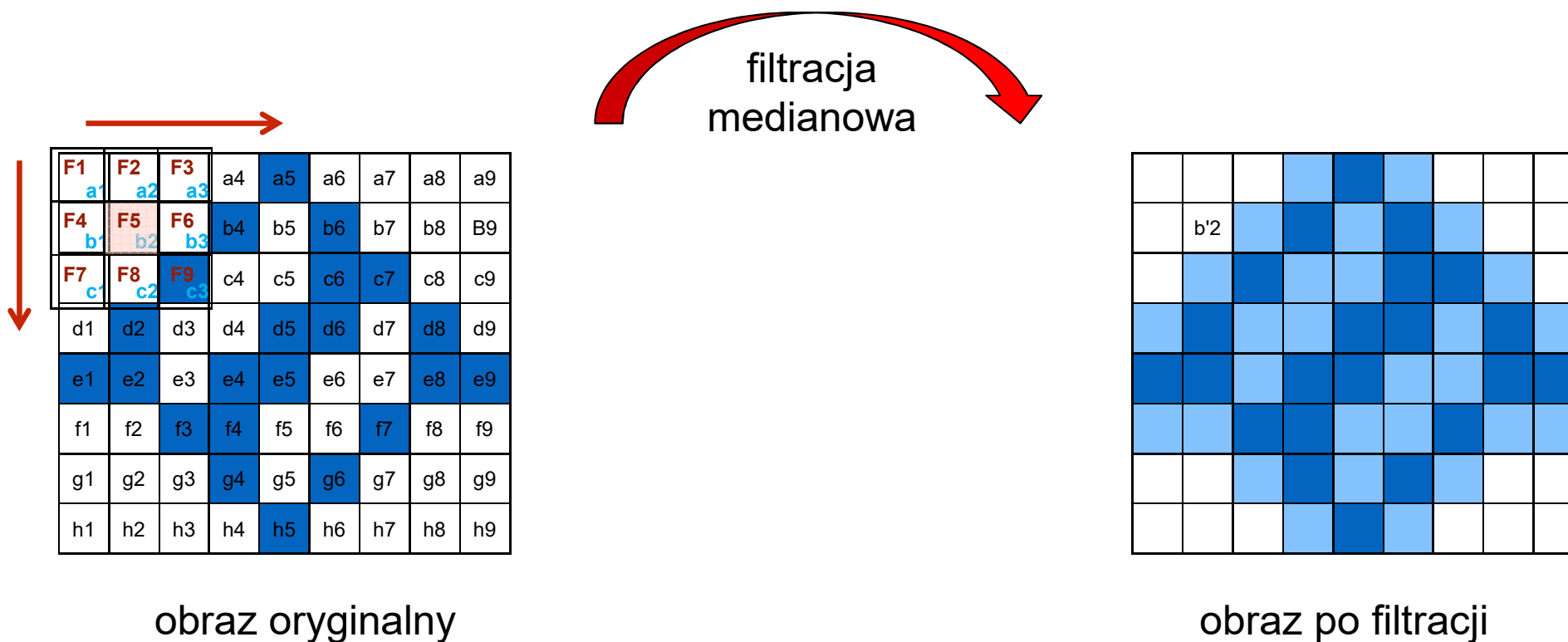
Wartość wynikowa punktu jest medianą (wartością środkową) zbioru punktów z sąsiedztwa branych pod uwagę do filtracji – Zaleta filtrów medianowych – zdolność do usuwania większości lokalnych zakłóceń i szumów typu „sól i pieprz”. Filtry medianowe nie powodują zamazywania krawędzi i drobnych detali w porównaniu do filtracji liniowej i metod konwolucyjnych.

{ 2; 4; 7; 9; 9; 10; 11; 11; 11 }

{ 23; 31; 65; 120; 230 }



Filtracja nieliniowa medianowa w dziedzinie przestrzennej polega na przykładaniu maski filtru do kolejnych pikseli obrazu oryginalnego i wyznaczeniu mediany w otoczeniu piksela centralnego.



$$b'2 = \text{sortowanie}(\{a1; a2; a3; b1; b2; b3; c1; c2; c3\})$$

$$b'2 = \{a1; c2; a3; b1; b3; a2; c1; b2; c3\}$$

## Filtracja medianowa

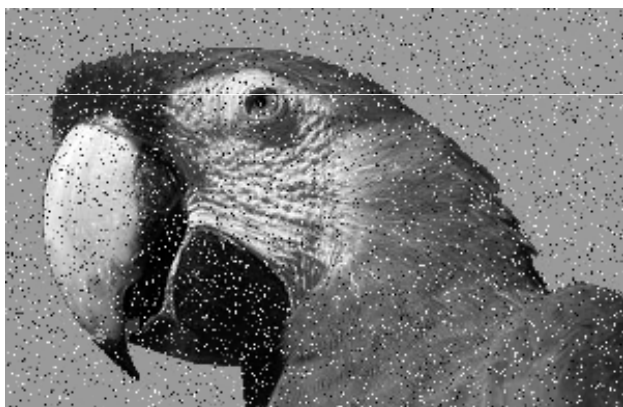
Podstawowym zadaniem przy wyznaczaniu mediany dla zbioru jest jego uporządkowanie (sortowanie). Jednym z prostych i wydajnych algorytmów sortowania jest tzw. algorytm sortowania bąbelkowego.

Pseudokod funkcji sortującej może wyglądać następująco:

```
a[k], k=1..N - wektor elementów zbioru, dla maski 3x3 N=9
for (i=2; i<=N; i++){
    for(j=N; j<=i; j--){
        if (a[j-1]>a[j]){
            x=a[j-1];
            a[j-1]:=a[j];
            a[j]:=x;
        }
    }
}
```

## Filtracja dolnoprzepustowa

Przykładowe efekty filtracji:



1	2	1
2	4	2
1	2	1

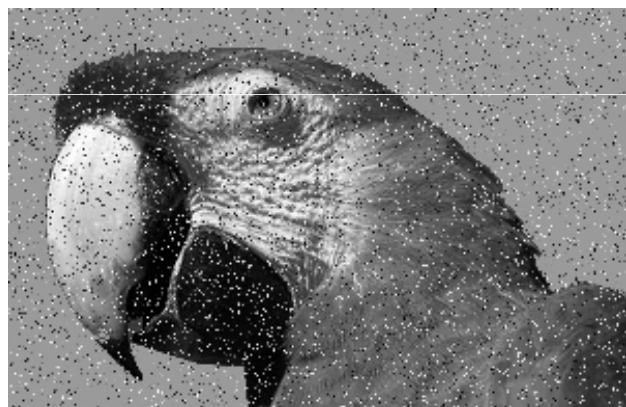
1	1	1	1	1
1	2	4	2	1
1	4	8	4	1
1	2	4	2	1
1	1	1	1	1



Szum został rozmyty ale cały czas tak naprawdę jest obecny w obrazie !!!

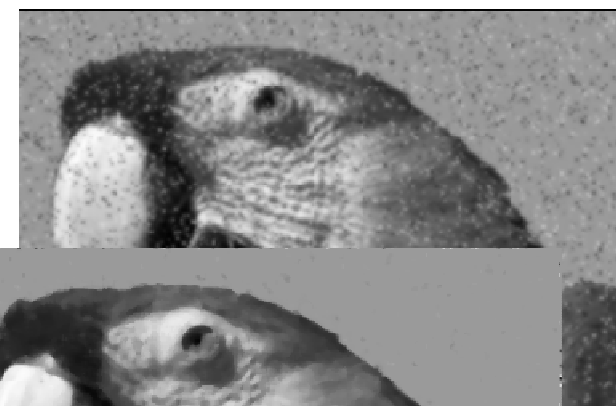
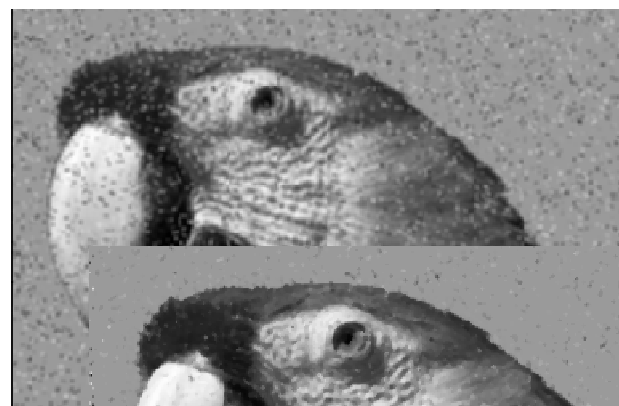
## Filtracja medianowa - porównanie

Przykładowe efekty filtracji:



1	2	1
2	4	2
1	2	1

1	1	1	1	1
1	2	4	2	1
1	4	8	4	1
1	2	4	2	1
1	1	1	1	1



f.medianowy 3x3

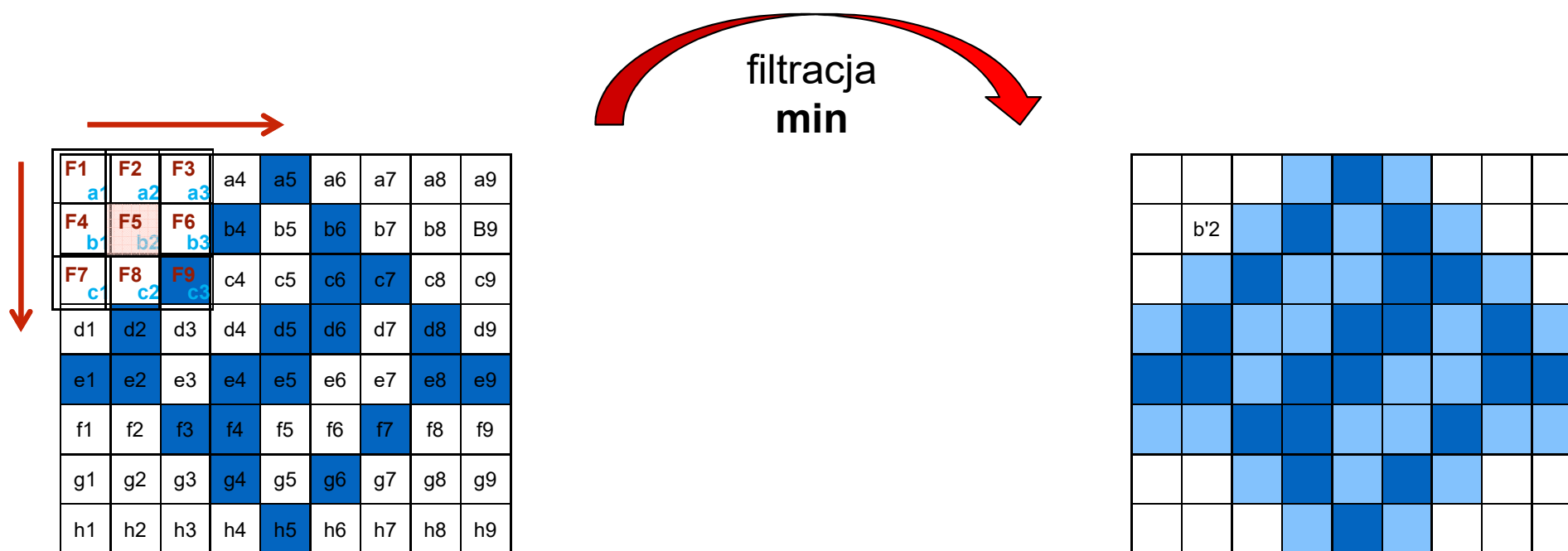
f.medianowy 5x5

## Filtracja medianowa 3x3; 5x5

1. Skutecznie usuwa zakłócenia impulsowe o liczbie punktów mniejszej niż połowa liczby punktów maski filtracji;
2. Zachowuje położenie i „ostrość” brzegów obrazu (w przeciwieństwie do uśredniających filtrów splotowych);
3. Jasności punktów obrazu wynikowego mają wartości pochodzące od samego obrazu (nie ma potrzeby skalowania obrazu);
4. Duży koszt obliczeniowy wynikający z wymogu sortowania punktów obrazu w masce .

## Filtracja min-max

- nie musimy **sortować !!!** żeby znaleźć wartość najmniejszą lub największą.
- filtr prostszy obliczeniowo.



obraz oryginalny

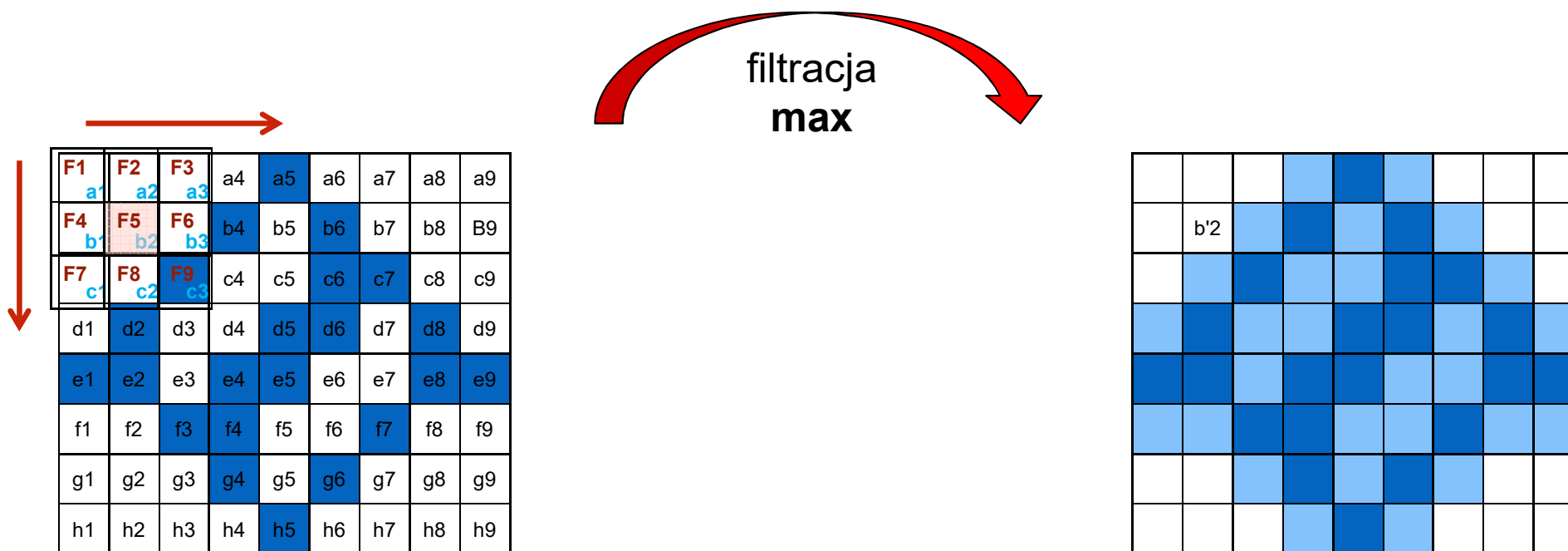
obraz po filtracji

$$b'2 = \min(\{a1; a2; a3; b1; b2; b3; c1; c2; c3\})$$

$$b'2 = \{a1; \mathbf{c2}; a3; b1; b3; a2; c1; b2; c3\}$$

## Filtracja min-max

- nie musimy **sortować !!!** żeby znaleźć wartość najmniejszą lub największą.
- filtr prostszy obliczeniowo.



obraz oryginalny

obraz po filtracji

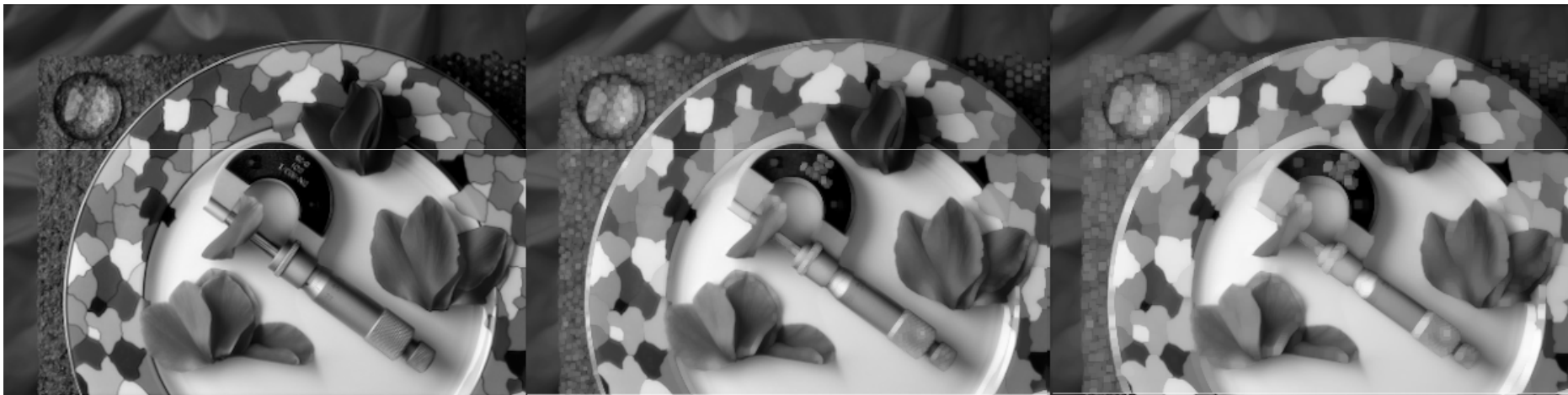
$$b'2 = \max(\{a1; a2; a3; b1; b2; b3; c1; c2; c3\})$$

$$b'2 = \{a1; c2; a3; b1; b3; a2; c1; \mathbf{b2}; c3\}$$

## Filtracja min-max - porównanie



min



max

 oryginal

3x3

5x5



## Filtracja min-max podsumowanie

Filtracja min-max ma następujące cechy:

- po filtracji min – obraz staje się ciemniejszy,
- po filtracji max – obraz staje się jaśniejszy,
- w obu przypadkach obserwujemy utratę szczegółów
- bardzo często pojawia się rozlanie konturów.

## Inne ciekawe efekty filtracji

Ciekawe efekty można uzyskać łącząc ze sobą poznane metody poprawy jakości obrazów z filtracją.

Np. po filtracji laplasjanem jeśli zastosujemy następnie wyrównanie histogramu możemy uzyskać efekt reliefu.

## Interpolacja

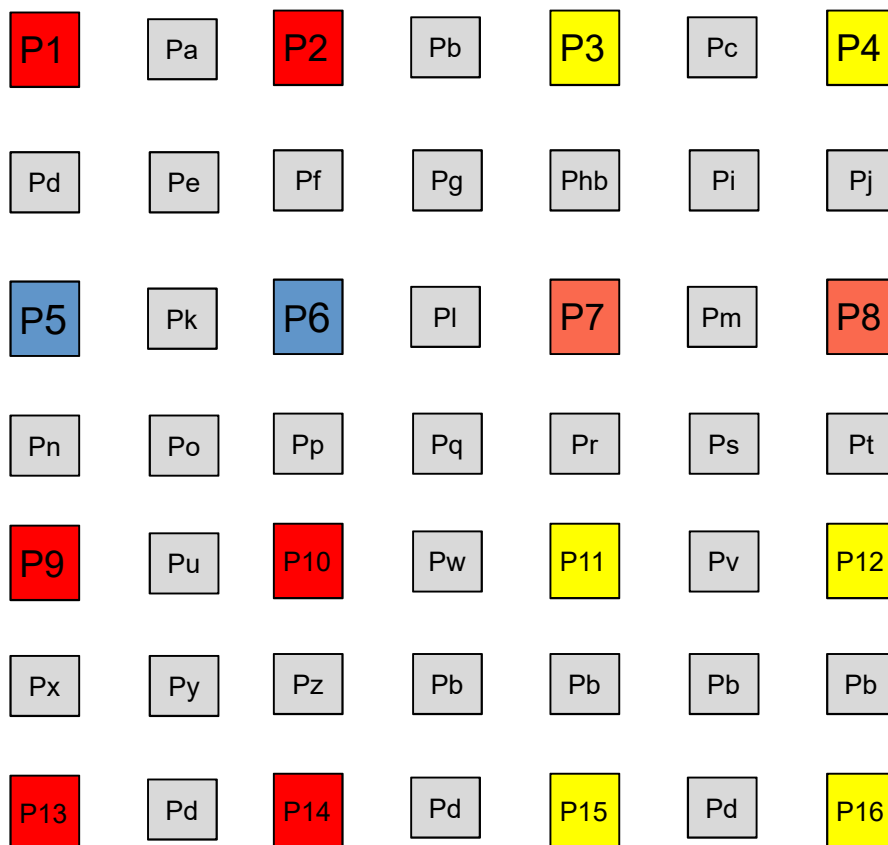
Interpolacja, czyli przybliżanie wartości piksela inną wartością – najbardziej prawdopodobną.

Przekształcenie geometrii obrazu wymaga często (np. po obrocie, powiększeniu) określenia nowych wartości pikseli w nowo stworzonej siatce obrazu. Dla tych potrzeb najczęściej stosuje się metody interpolacyjne. Zasadniczo stosuje się często metody:

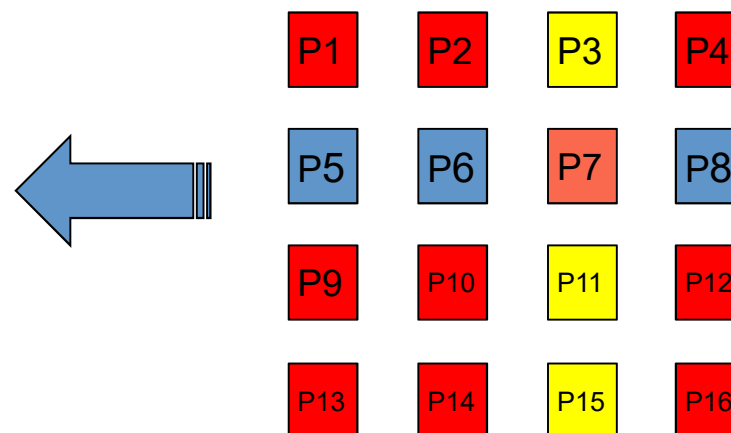
- najbliższego sąsiedztwa,
- interpolacji dwuliniowej,
- interpolacji metodą splotu sześciennego.

## Interpolacja

Interpolacja przyda nam się np. w przypadku powiększenia obrazu.  
Założmy, że powiększamy obraz dwukrotnie w obu kierunkach:



Na diagramie mamy fragment powiększonego obrazu. Kolorowe kwadraty to piksele oryginalnego obrazu, szare to nowe piksele, których wartość trzeba wyznaczyć, czyli interpolować.



## Interpolacja – metoda najbliższego sąsiada

W metodzie najbliższego sąsiedztwa oblicza się odwrotną transformację skorygowanych współrzędnych określonego piksela, a następnie szuka się piksela o najbliższych współrzędnych. Wartość najbliższego piksela przepisuje się jako nową wartość piksela obrazu skorygowanego. W ten sposób uzyskuje się skorygowane współrzędne macierzy obrazu wraz z przeliczonymi wartościami poszczególnych pikseli. Otrzymuje się więc nowy obraz.

Zaletą metody najbliższego sąsiedztwa jest to, że wartości oryginalne są przepisywane bez dokonywania uśrednień. Uzyskuje się w ten sposób wiarygodne dane do analiz spektralnych.

Metoda ta jest również obliczeniowo najszybszą metodą spośród omawianych.

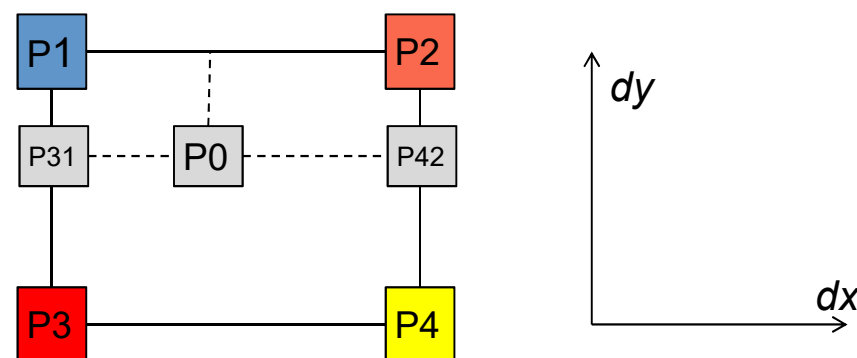
Wadą metody jest to, że mogą istnieć piksele, których oryginalne wartości nigdy nie pojawią się w nowym obrazie oraz niektóre wartości pikseli obrazu oryginalnego zostaną powtórzone.

## Interpolacja – metoda dwuliniowa(biliniowa)

Metoda interpolacji biliniowej wykorzystuje cztery najbliższe piksele względem współrzędnych piksela obrazu skorygowanego po jego transformacji odwrotnej.

Metoda ta interpoluje kolejno wartości pomiędzy poszczególnymi pikselami w sposób liniowy.

Zakładając, że wartości czterech pikseli wynoszą P1, P2, P3 i P4 a wartość piksela obrazu skorygowanego P0 oraz zakładając poniższą relację geometryczną pomiędzy pikselami:



poszukiwana wartość piksela obrazu skorygowanego, dla odległości pomiędzy pikselami starej siatki równej 1, dana jest wzorem:

$$P0 = P1(1 - dx)(1 - dy) + P2dx(1 - dy) + P3dy(1 - dx) + P4dxdy$$

## Interpolacja – metoda dwuliniowa(biliniowa)

$$P0 = P1(1 - dx)(1 - dy) + P2dx(1 - dy) + P3dy(1 - dx) + P4dxdy$$

gdzie:

dx - odległość w kierunku X pomiędzy pikselem P0 a pikselami P1,P2;

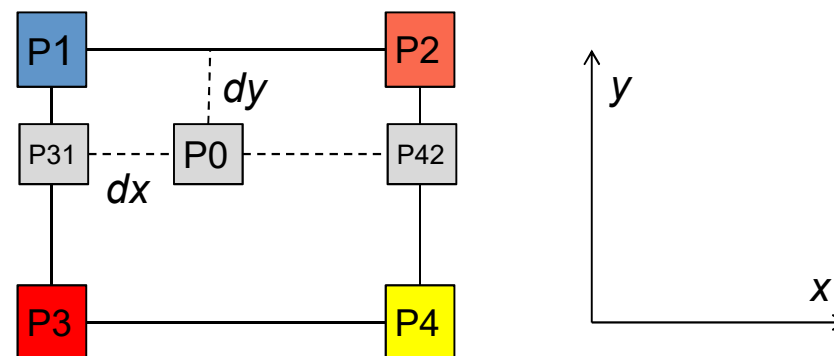
dy - odległość w kierunku Y pomiędzy pikselem P0 a pikselami P1,P3;

Pk - wartości najbliższych pikseli względem poszukiwanego.

$$P31 = \left( \frac{P3 - P1}{d} \right) \cdot dy + P1$$

$$P42 = \left( \frac{P4 - P2}{d} \right) \cdot dy + P2$$

$$P0 = \left( \frac{P31 - P42}{d} \right) \cdot dx + P31$$



gdzie:

P31, P42 - pośrednie wartości pikseli potrzebne do policzenia wartości piksela poszukiwanego,

d - odległość pomiędzy pikselami starej siatki (zazwyczaj równa 1), reszta jak wyżej.

## Interpolacja – metodą splotu sześciennego

Kolejna metoda bazuje na 16 pikselach obrazu oryginalnego najbliższych względem piksela poszukiwanego. Funkcja interpolująca jest funkcją sześcienną, a wykorzystanie tak dużej ilości pikseli obrazu oryginalnego znacznie wpływa na eliminację składowych wysokich częstotliwości. Wartość poszukiwanego piksela oblicza się na podstawie wzoru, który składa się z 16 dodawanych do siebie czynników typu:  $P_k * F(d)$ .

Parametr  $P_k$  oznacza wartość kolejnego piksela, natomiast  $F(d)$  jest funkcją odległości pomiędzy pikselem poszukiwanym a pikselami  $P_k$ . Opis funkcji sześciennych  $F(d)$  jest właściwym elementem tej metody różni się w zależności od oprogramowania.

Najlepszym przykładem ukazującym interpolację metodą **splotu sześciennego** jest algorytm analogiczny do wykorzystywanego w metodzie biliniowej, z rozpatrzeniem 16 elementów zamiast 4.

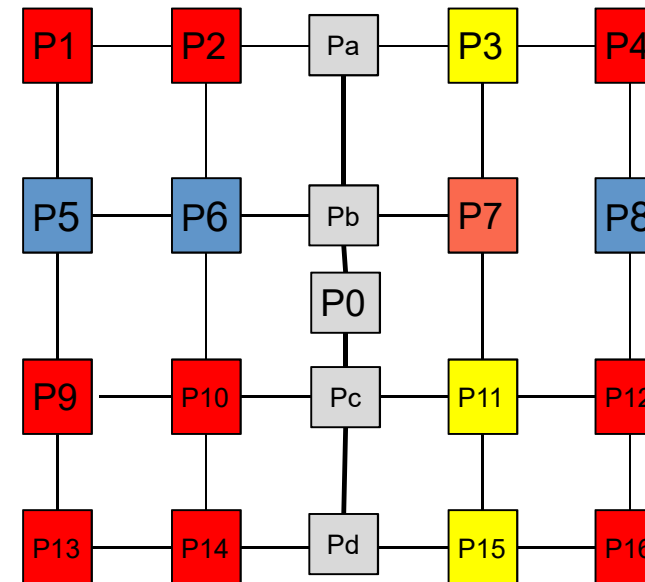


## Interpolacja – metodą splotu sześciennego

Kolejna metoda bazuje na 16 pikselach obrazu oryginalnego najbliższych względem piksela poszukiwanego.

W metodzie tej na początku przelicza się wartości pośrednie na danej osi otrzymując odpowiednio  $P_a$ ,  $P_b$ ,  $P_c$  i  $P_d$ .

Wzór poniższy podaje przykładowe równanie obliczenia  $P_a$ .



$$P_a = (P_4 - P_3 + P_2 - P_1) \cdot (dx)^3 + (P_3 - P_4 - 2 \cdot P_2 + 2 \cdot P_1) \cdot (dx)^2 + (P_3 - P_1)(dx) + P_2$$

gdzie:  $P_1 \dots P_4$  - wartości pikseli w odpowiednich punktach według rysunku,

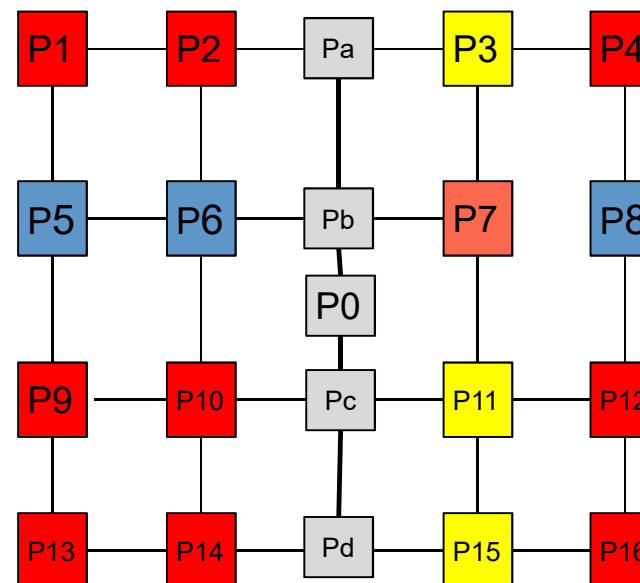
$dx$  - odległość pomiędzy  $P_2$  i  $P_a$ ,

$P_a$  - wartość pośrednia służąca do policzenia  $P_0$ .

## Interpolacja – metodą splotu sześciennego

W sposób analogiczny oblicza się pozostałe wartości pośrednie  $P_b$ ,  $P_c$  i  $P_d$ .

Następnie oblicza się wartość szukaną  $P_0$  analogicznie, według wzoru:

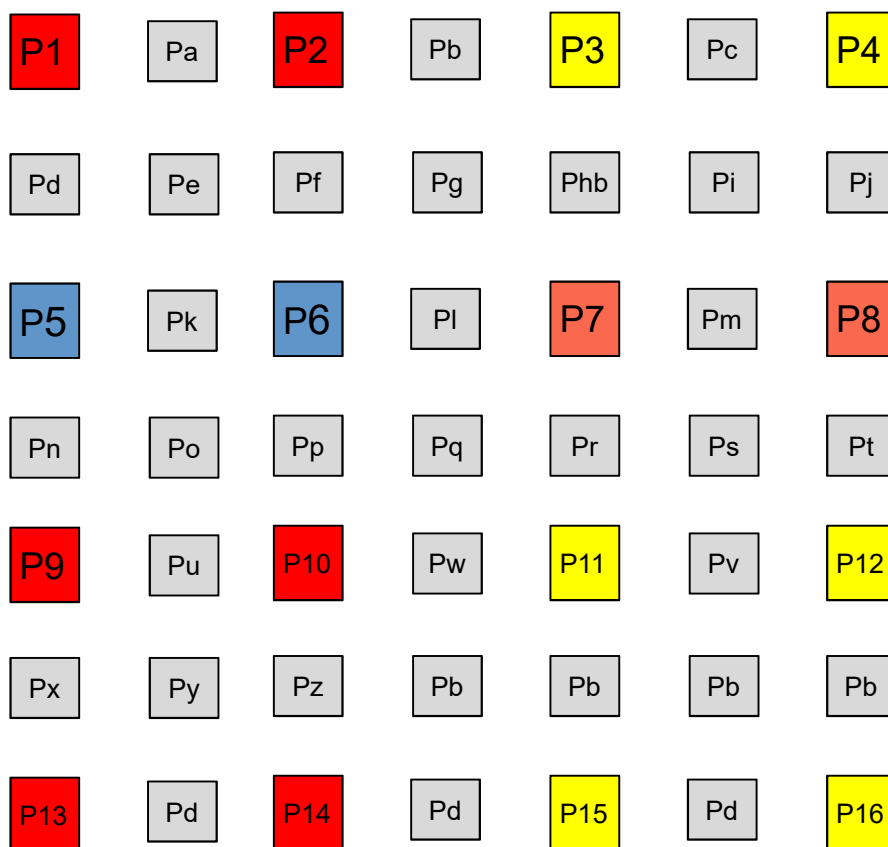


$$P_0 = (P_d - P_c + P_b - P_a) \cdot (dy)^3 + (P_c - P_d - 2 \cdot P_b + 2 \cdot P_a) \cdot (dy)^2 + (P_c - P_a) \cdot dy + P_b$$

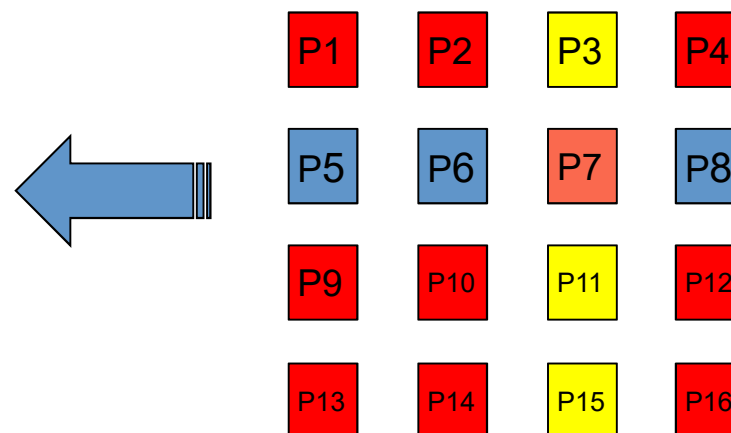
gdzie:  $dy$  - odległość pomiędzy  $P_b$  i  $P_0$ .

## Interpolacja – zastosowania

Interpolacja przyda nam się np. w przypadku powiększenia obrazu.  
Założmy, że powiększamy obraz dwukrotnie w obu kierunkach:



Na diagramie mamy fragment powiększonego obrazu. Kolorowe kwadraty to piksele oryginalnego obrazu, szare to nowe piksele, których wartość trzeba wyznaczyć, czyli interpolować.



**Zapraszamy na kolejne zajęcia w przyszłym tygodniu**